26. 8. 2004

日本国特許庁 JAPAN PATENT OFFICE

別紙添付の書類に記載されている事項は下記の出願書類に記載されている事項と同一であることを証明する。

This is to certify that the annexed is a true copy of the following application as filed with this Office.

出願年月日 Date of Application:

2004年 2月12日

出 願 番 号 Application Number:

特願2004-035222

[ST. 10/C]:

[JP2004-035222]

REC'D 15 OCT 2004

WIPO

PCT

出 願 人
Applicant(s):

ヤンマー株式会社

PRIORITY DOCUMENT

SUBMITTED OR TRANSMITTED IN COMPLIANCE WITH RULE 17.1(a) OR (b)

2004年10月 1日

特許庁長官 Commissioner, Japan Patent Office 1) 11)



1/E

ページ:

【書類名】 特許願 【整理番号】 415000739 【提出日】 平成16年 2月12日 【あて先】 特許庁長官殿 【国際特許分類】 B60B 35/00 【発明者】 大阪府大阪市北区茶屋町1番32号 ヤンマー農機株式会社内 【住所又は居所】 小松 正和 【氏名】 【発明者】 【住所又は居所】 大阪府大阪市北区茶屋町1番32号 ヤンマー農機株式会社内 【氏名】 【特許出願人】 【識別番号】 000006781 【住所又は居所】 大阪府大阪市北区茶屋町1番32号 【氏名又は名称】 ヤンマー株式会社 【代表者】 山岡 健人 【代理人】 100080621 【識別番号】 【弁理士】 【氏名又は名称】 矢野 寿一郎 【電話番号】 06-6944-0651 【手数料の表示】 【予納台帳番号】 001890 【納付金額】 21,000円 【提出物件の目録】 特許請求の範囲 1 【物件名】 【物件名】 明細書 1 図面 1 【物件名】

要約書 1

【物件名】

【曹類名】特許請求の範囲

【請求項1】

駆動スプロケットとアイドラとの間に設けられ、該駆動スプロケットと該アイドラとに クローラベルトを巻回して構成したクローラ式走行装置の転動輪において、

当該転動輪を回動自在に支持する軸は軸方向に複数に分割されてなり、

該分割された軸同士を互いに弾性部材を介して接続したことを特徴とするクローラ式走 行装置の転動輪。

【請求項2】

前記複数に分割された各軸の端部は、互いに係合する形状を有してなる請求項1記載の クローラ式走行装置の転動輪。

【請求項3】

前記互いに係合する形状とは、互いに噛み合う形状である請求項2記載のクローラ式走 行装置の転動輪。

【書類名】明細書

【発明の名称】クローラ式走行装置の転動輪

【技術分野】

[0001]

本発明は、クローラ式走行装置等に設けられるクローラベルトを支持するためのクローラ式走行装置の転動輪の技術に関するものである。

【背景技術】

[0002]

従来から、転動輪は、クローラ式走行装置において、エンジン等の駆動源から伝達される出力をクローラベルトに伝達するための駆動スプロケットと、該駆動スプロケットとは進行方向に対して逆位置に設けられるアイドラ(従動スプロケット)との間に、回転自在に設けられるものである。

したがって、該転動輪は、上記駆動スプロケットと上記従動スプロケットに巻回される クローラベルトを支持し、クローラベルトの弛み等を補助して、クローラベルトの移送を スムーズにする目的で設けられるものである。

また、前後一対の転動輪をトラックフレームに回動自在に支持するイコライザを構成することにより、圃場上の凸部等を乗り越える時の機体の大きな揺れを抑制する機能も有している。

このような構造を有するクローラ式走行装置の一例としては、下記特許文献1に示すようなものがある。

[0003]

【特許文献1】特開2002-316661号公報

【発明の開示】

【発明が解決しようとする課題】

[0004]

クローラ式走行装置における転動輪は、具体的には、クローラ式走行装置のフレーム等 に固定される支持部材に回動自在に設けられる。

この場合、例えば、走行時に走行面(圃場面)の凹凸やクローラベルトのラグ等によって振動が発生した際に、その振動が該転動輪からトラックフレームを介して機体フレーム に伝達される。

その結果、機体に悪影響を及ぼすだけでなく、該振動によってクローラ式走行装置全体が振動する。

そのため、上述のようなクローラ式走行装置を採用するクローラトラクタ等を操縦する操縦者は、上記振動により操縦し辛くなったり、疲労の原因となることがあった。

また、このような振動はクローラ式走行装置の速度を上昇させるほど大きくなるため、 一定以上の速度を出すことが困難であった。

そこで、本発明は上記事情に鑑みてなされたものであり、その目的とするところは、転動輪からクローラ式走行装置に伝達される振動を抑制し、クローラ式走行装置を具備するクローラトラクタの操縦者の負担を軽減し、快適に操縦できるためのクローラ式走行装置の転動輪を提供することである。

【課題を解決するための手段】

[0005]

本発明の解決しようとする課題は以上の如くであり、次にこの課題を解決するための手段を説明する。

[0006]

即ち、請求項1においては、 駆動スプロケットとアイドラとの間に設けられ、該駆動 スプロケットと該アイドラとにクローラベルトを巻回して構成したクローラ式走行装置の 転動輪において、

当該転動輪を回動自在に支持する軸は軸方向に複数に分割されてなり、

該分割された軸同士を互いに弾性部材を介して接続したことを特徴とするクローラ式走

出証特2004-3088320

行装置の転動輪として構成されている。

[0007]

請求項2においては、前記複数に分割された各軸の端部は、互いに係合する形状を有してなるクローラ式走行装置の転動輪として構成されている。

[0008]

請求項3においては、前記互いに係合する形状とは、互いに噛み合う形状であるクロー ラ式走行装置の転動輪として構成されている。

【発明の効果】

[0009]

本発明の効果として、以下に示すような効果を奏する。

[0010]

請求項1の構成により、転動輪が受ける衝撃や振動は、弾性部材によって吸収されるので、該衝撃や振動による影響がクローラ式走行装置に伝達されることがなくなり、該クローラ式走行装置を具備する機体の振動を抑制することが可能となる。

[0011]

請求項2の構成により、互いの軸が互いに係合し易い形状で形成されているため、容易 に上記互いの軸を係合させることが可能となる。

[0012]

請求項3の構成により、軸同士が互いに噛み合うことによって係合するので、転動輪の 回転や振動によって、互いの軸同士を自動的に調心することが可能となる。

また、ボルトやナットを用いず、噛み合うだけで係合するので、部品点数が抑制されるのでコスト低減を図ることが可能となり、製作過程における作業工程も簡略できる。

【発明を実施するための最良の形態】

[0013]

以下、添付図面を参照しながら、本発明を実施するための最良の形態について説明し、本発明の理解に供する。尚、以下の本発明を実施するための最良の形態は、本発明を具体化した一例であって、本発明の技術的範囲を限定する性格のものではない。

図1は本発明の転動輪が用いられるクローラ式走行装置1を具備するクローラトラクタの概略構成を示した外観図、図2は図1に示すクローラトラクタの側面図、図3は転動輪の断面図、図4は図3とは異なる転動輪の変形例を示した断面図、図5は図3の転動輪の 軸の係合詳細図である。

[0014]

先ず、本発明の転動輪が用いられるクローラ式走行装置1を具備するクローラトラクタの概略構成について図1及び図2を用いて説明する。

クローラ式走行装置1の駆動源の一例であるエンジン3は、ボンネット4に覆われ、該エンジン3は左右下側のメインフレーム6・6間に固定されている。

ボンネット4の後部にはステアリングコラム2を設け、該ステアリングコラム2上に操向操作を行う丸型のステアリングハンドル7を配置し、該ステアリングハンドル7の後方にシート8を配設している。

該ステアリングコラム2とシート8との間の下方にステップ18を配置して、運転部(キャビン)を構成している。

これら運転部はキャビンフレーム9によって覆われている。このキャビンフレーム9は、本クローラトラクタが万一転倒した場合等において、操縦者の空間を確保する機能も兼ね備えている。

また、車両後端部には、各種作業機を装着するための三点リンク式の装着装置10が設けられている。

[0015]

クローラ式走行装置1は、トラックフレーム15に支持されている。

該トラックフレーム15の前端部側には、フロントデフケース16が配設され駆動スプロケット11を支持し、他方、後端部側には、アイドラ(従動スプロケット)12が配設

されている。

該駆動スプロケット11とアイドラ12との間には、揺動軸21・21を中心として進 行方向(前後方向)に揺動するイコライザ20・20が設けられている。

このイコライザ20・20は、転動輪13・13・・・を回動自在に支持するものであ る。

また、クローラベルト14は、このような駆動スプロケット11、アイドラ12、転動 輪13・13等に巻回される構成となっている。

このように構成されているので、クローラ式走行装置1が、圃場上の凹凸を走行しても 、転動輪13を支持するイコライザ20・20が進行方向(前後方向)に揺動することで 、該凹凸の影響を吸収し、機体の大きな上下動を抑えるようにしている。

また、アイドラ12を進行方向(前後方向)に移動させてクローラベルト14の張り具 合を調節できるようにしても良く、更に、クローラベルト14の上側に上側転動輪17を 少なくとも一つ設けることによって、クローラベルトの垂れ下がりを防止することが可能 となる。

[0016]

<イコライザ20上部>

ここで、転動輪13について、図3を用いて詳しく説明する。

図3は、転動輪13をクローラ式走行装置1の進行方向側から見た断面図である。

また、図3に対して向かって右側が図2に示した側面側(外部側)であり、図3に対し て左側がクローラ式走行装置1の機体内部側(機体側)である。尚、図3の下方には、巻 回されるクローラベルト14の断面を点線で示している。

イコライザ20は、2枚のイコライザ板20a(機体側)・20b(外部側)より成り 、揺動軸21によって、その上部側が貫通され、ボルト22等によって軸方向にずれない ように回動自在に留められている。

また、揺動軸21は、トラックフレーム15等のクローラ式走行装置1の基盤となるフ レーム(トラックフレーム15)等に固設される。

- このように構成されているので、イコライザ20は揺動軸21を中心として、進行方向 (前後方向) に揺動することが可能となる。

[0017]

<イコライザ20下部>

イコライザ20の下部には、転動輪13をベアリング42等で回動自在に支持するため の軸31・31が前後に平行に設けられている。

この軸31は、直接的にイコライザ板20a・20bを貫通していない。

軸31の両端部には、弾性部材30a・30bが設けられており、該弾性部材30a・ 30bを介して、イコライザ板20a・20bを貫通する軸32及び軸33が接続されて いる。

この軸32及び軸33は、ナット34・35・36等によってイコライザ板20a・2 0 b に締結される構成となっている。

即ち、転動輪13を支持するための軸が、軸31、軸32、及び軸33の3つに分割さ れ、該分割された軸同士を弾性部材30a・30bを介して互いに接続して同一軸心上に 配置した構成となっているので、軸31をイコライザ20に設けることが可能となってい

更に換言するなら、軸心方向に複数分割された軸同士が弾性部材を介して接続される構 成となっている。

また、この弾性部材30a・30bとしては、ゴムフレキシブルカップリング、又は防 振ゴム等であり、一般的に防振用として知られる材質のものであれば如何なるものであっ ても良い。

このように構成されているので、転動輪13が受ける衝撃や振動は、該弾性部材30a ・30bに吸収されるので、イコライザ板20a・20bに伝達される振動を抑制するこ とが可能となる。

したがって、クローラベルト14が走行面より受ける衝撃が、転動輪13を支持する軸 やイコライザを介してクローラ式走行装置1に伝達されて、クローラトラクタ全体が振動 することを抑制することが可能となる。

[0018]

<イコライザ90上部>

次に、図3に示した場合と異なる変形例について図4を用いて説明する。

尚、図4において、既に図3を用いて説明した場合と同様の機能及び効果を奏する構成 要素については、図3の場合と同じ符号を割り当てた。

また、図4 (a) は図3 と同様にクローラ式走行装置1 の進行方向側から見た断面図であり、図4 (b) は図4 (a) におけるA1-A2 断面を見た断面図である。

イコライザ90は、2枚のイコライザ板20a(機体側)・20b(外部側)より成り、揺動軸21によって、その上部側が貫通され、ボルト22等によって軸方向にずれないように回動自在に留められている。

また、揺動軸21は、トラックフレーム15等のクローラ式走行装置1の基盤となるフレーム(トラックフレーム15)等に固設される。

このように構成されているので、イコライザ90は揺動軸21を中心として、進行方向 (前後方向)に揺動することが可能となる。

[0019]

<イコライザ90下部>

イコライザ90の下部には、転動輪13をベアリング42等で回動自在に支持するための軸51が設けられている。

この軸51は、直接的にイコライザ板20a・20bを貫通していない。

軸51の両端部には、係合部材52a・52bがスプライン嵌合形式で設けられており、他方、該係合部材52a・52bに対応して係合可能な軸53・54は、イコライザ板20a・20bを貫通するように設けられている。

この軸53・54は、イコライザ板20a・20bを貫通するように設けられており、 ナット34・35・36等によってイコライザ板20a・20bに締結されている。

即ち、上記係合部材52a・52bと上記軸53・54との係合においては、間に弾性部材60a・60bを挟むようにして係合することによって、互いの軸を接続している。

つまり、図3の場合と同様に、複数に分割された軸同士が弾性部材を介して接続される 構成となっている。

[0020]

次に、上述の係合について詳しく説明する。

上述の係合の一例として、係合部材52a、軸53、及び弾性部材60aの関係について図5を用いて説明する。

係合部材 5 2 a は、図 5 に示すように、 3 つの突起 7 0 a を有する形状のものであり軸 5 1 に対してスプライン嵌合形式で固設されるものである。

次に、弾性部材60aの外形の概略は、係合部材52aと略相似するものであって、係合部材52aよりも若干大きい形状を有するものである。

この弾性部材 6 0 a には、係合部材 5 2 a を嵌め込むための切欠 6 1 a が、該係合部材 5 2 a の外形形状と同様の大きさで形成されている。

軸53は、イコライザ板20aの貫通孔に嵌め込まれ、ナット34と螺合可能な螺子が切られている軸部53aと、係合部材52aが嵌め込まれた弾性部材60aを嵌め込むための切欠部分である係合部53bと、の部分よりなるものである。

即ち、軸53の係合部53bの外形の概略は、弾性部材60aと略相似するものであって、該弾性部材60aよりも若干大きい形状を有するものであり、切欠61aと同様に切欠形状となっている。

上述のように、係合部材52a、軸53、及び弾性部材60aの3つで構成されているので、係合部材52aを弾性部材60aの切欠61aに嵌め込み、更に該係合部材52aが嵌め込まれた弾性部材60aを軸53の係合部53bに嵌め込むことで係合することに

なる。

即ち、軸51(係合部材52aを含む)と軸53とが、弾性部材60aを介して噛み合うようにして係合する構成となっている。

このような構成は、軸51、係合部材52b、軸54、及び弾性部材60bの関係についても同様である。

[0021]

上述のように構成されているので、軸51は、弾性部材60a・60bを介して軸53・54と接続されるので、イコライザ90のイコライザ板20a・20bによって支持されることになる。

即ち、転動輪13は、イコライザ20に対して軸51によって軸支されることになる。 つまり、この図4及び図5に示す構成も、図3の場合と同様に、転動輪13を支持する ための軸が、軸51(係合部材52a・52b含む)、軸53、及び軸54に分割され、 該分割された軸同士を弾性部材60a・60bで互いに接続した構成となっている

また、弾性部材 6 0 a · 6 0 b としては、図 3 の場合と同様に、ゴムフレキシブルカップリング、又は防振ゴム等であり、一般的に防振用として知られる材質のものであれば如何なるものであっても良い。

このように構成されているので、転動輪13が受ける衝撃や振動は、弾性部材60a・60bに吸収されるので、イコライザ板20a・20bに伝達される振動を抑制することが可能となる。

つまり、クローラベルト14が走行面より受ける衝撃が、転動輪13を支持する軸同士が係合する箇所の弾性部材介してクローラ式走行装置1に伝達されるので、クローラトラクタ全体が振動することを抑制することが可能となる。

また、互いの軸(軸51(係合部材52a・52b含む)、軸53、及び軸54)が、 互いに係合し易い形状に形成されているため、容易に互いの軸を係合させることが可能と なる。

更にまた、互いの軸同士が噛み合うことによって係合するので、転動輪 13 の回転や振動によって、軸 51 (係合部材 52 a \cdot 52 b 含む)、軸 53 、及び軸 54 を自動的に調心することが可能となる。

この場合、ボルトやナットを用いず、噛み合うだけで係合するので、部品点数が抑制されるのでコスト低減を図ることが可能となり、製作過程における作業工程も簡略できる。 【図面の簡単な説明】

[0022]

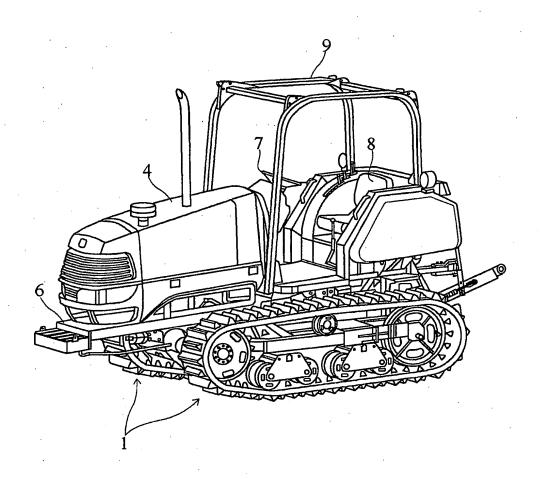
- 【図1】本発明の転動輪が用いられるクローラ式走行装置1を具備するクローラトラクタの概略構成を示した外観図。
- 【図2】図1に示すクローラトラクタの側面図。
- 【図3】転動輪の断面図。
- 【図4】図3とは異なる転動輪の変形例を示した断面図。
- 【図5】図3の転動輪の軸の係合詳細図。

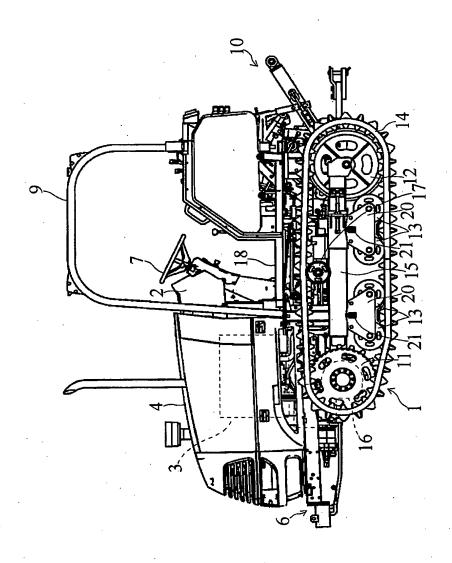
【符号の説明】

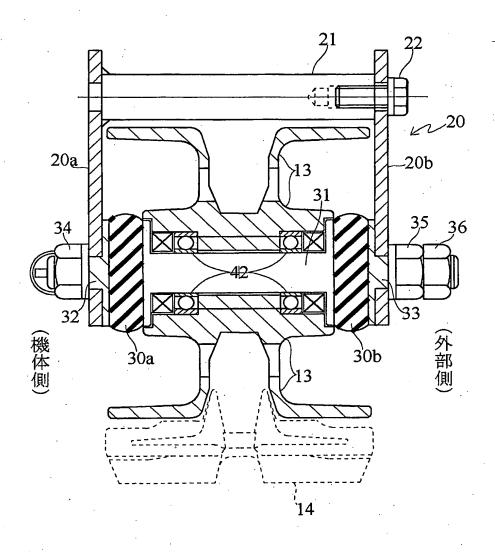
[0023]

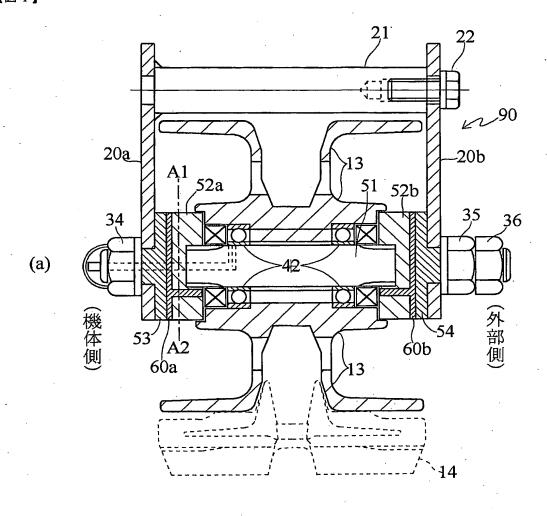
- 1 クローラ式走行装置
- 2 ステアリングコラム
- 4 ボンネット
- 7 ステアリングハンドル
- 11 駆動スプロケット
- 12 アイドラ(従動スプロケット)
- 13 転動輪
- 14 クローラベルト
- 15 トラックフレーム
- 20 イコライザ

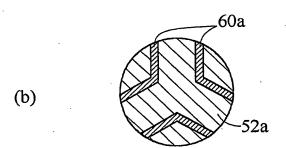
 【書類名】図面 【図1】



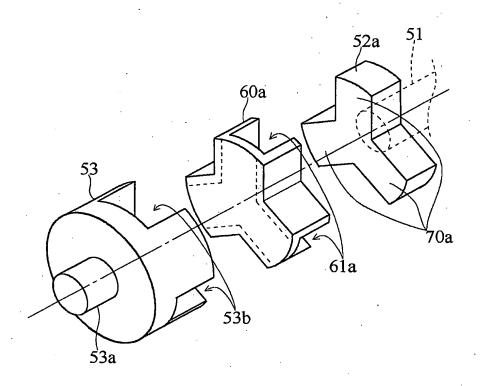








【図5】



【書類名】要約書

【要約】

【課題】 クローラ式走行装置における転動輪は、具体的には、クローラ式走行装置のフレーム等に固定される支持部材に回動自在に設けられる。

そのため、例えば、圃場やクローラベルトの移送等によって振動した場合に、その振動が該転動輪を介してクローラ式走行装置に伝達される。その結果、該振動によってクローラ式走行装置全体が振動する。

【解決手段】 転動輪13の軸31の両端部には、弾性部材30a・30bが設けられており、更に、該弾性部材30a・30bを介して、イコライザ板20a・20bを貫通する軸32及び軸33が設けられている。

【選択図】図3

ページ: 1/E

特願2004-035222

出願人履歴情報

識別番号

[000006.781]

1. 変更年月日 [変更理由]

2002年 9月24日

名称変更 住所変更

住 所 名

大阪府大阪市北区茶屋町1番32号

ヤンマー株式会社